

ÜBUNGEN ZUR LINEAREN ALGEBRA II

— MUSTERLÖSUNGEN ZUM VORBEREITUNGSBLATT —

Tilman Bauer

29. Juni 2007

Aufgabe 1. Berechnen Sie die Determinante der Matrix

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Entwicklung nach der ersten Spalte:

$$\det = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{vmatrix}$$

dann 3×3 -Regel:

$$= (-3 + 1 - 1 + 3) + 2(6 + 1 - 1) = 12.$$

Aufgabe 2. Was ist der größte gemeinsame Teiler der Polynome $T^4 + T^3 - T^2 + T - 2$ und $T^5 + 4T^4 + T^3 - 7T^2 - T + 2$?

Division mit Rest:

$$\begin{array}{r} T^5 + 4T^4 + T^3 - 7T^2 - T + 2 = (T^4 + T^3 - T^2 + T - 2)(T + 3) + R \\ -(T^5 + T^4 - T^3 + T^2 - 2T) \\ \hline 3T^4 + 2T^3 - 8T^2 + T + 2 \\ -(3T^4 + 3T^3 - 3T^2 + 3T - 6) \\ \hline -T^3 - 5T^2 - 2T + 8 = R \end{array}$$

Nochmal:

$$\begin{array}{r} T^4 + T^3 - T^2 + T - 2 = (T^3 + 5T^2 + 2T - 8)(T - 4) + R \\ -(T^4 + 5T^3 + 2T^2 - 8T) \\ \hline -4T^3 - 3T^2 + 9T - 2 \\ -(-4T^3 - 20T^2 - 8T + 32) \\ \hline 17T^2 + 17T - 34 = R \end{array}$$

Schließlich:

$$\begin{array}{r} T^3 + 5T^2 + 2T - 8 = (T^2 + T - 2)(T + 4) \\ -(T^3 + T^2 - 2T) \\ \hline 4T^2 + 4T - 8 \end{array}$$

Somit ist der größte gemeinsame Teiler $T^2 + T - 2$.

Aufgabe 3 (6 Punkte). Was sind die Elementarteiler der Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2(T^2 - 1) \\ T + 1 & (T - 1)(T + 1) & T(T^2 - 1) \\ 0 & 0 & T^2 - 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}[T]^{3 \times 3}?$$

Wir wenden den Algorithmus aus dem Buch an:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2T^2 - 2 \\ T + 1 & T^2 - 1 & T^3 - T \\ 0 & 0 & T^2 - 1 \end{pmatrix} &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2T^2 - 2 \\ T^2 - 1 & T + 1 & T^3 - T \\ 0 & 0 & T^2 - 1 \end{pmatrix} \\ &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & T + 1 & T^3 - T - (T^2 - 1)(2T^2 - 2) \\ 0 & 0 & T^2 - 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Durch Einsetzen von $T = -1$ sehen wir, dass $(T + 1) \mid (T^3 - T - (T^2 - 1)(2T^2 - 2))$. Da auch $(T + 1) \mid (T^2 - 1)$, erhalten wir als Elementarteiler $1, T + 1, T^2 - 1$.

Aufgabe 4. Eine Matrix $A \in \mathbb{C}^{5 \times 5}$ hat das charakteristische Polynom

$$\chi_A(T) = T(T - 1)^3(T + 1).$$

Welche der folgenden Aussagen sind mit Sicherheit wahr?

• Zunächst bestimmen wir die möglichen Jordan-Normalformen einer solchen Matrix A . Es gibt drei Möglichkeiten:

1. $\begin{pmatrix} 0 & & & & \\ & 1 & & & \\ & & 1 & & \\ & & & 1 & \\ & & & & -1 \end{pmatrix}, p(T) = T(T - 1)(T + 1)$
2. $\begin{pmatrix} 0 & & & & \\ & 1 & & & \\ & 1 & 1 & & \\ & & & 1 & \\ & & & & -1 \end{pmatrix}, p(T) = T(T - 1)^2(T + 1)$
3. $\begin{pmatrix} 0 & & & & \\ & 1 & & & \\ & 1 & 1 & & \\ & & & 1 & 1 \\ & & & & -1 \end{pmatrix}, p(T) = T(T - 1)^3(T + 1)$

- A ist diagonalisierbar: Nein, 2+3.
- A ist nicht diagonalisierbar: Nein, 1.
- Das Minimalpolynom von A hat ungeraden Grad: Nein, 2.
- Das Minimalpolynom von A hat Grad ≤ 3 : Nein, 2+3.
- A hat einen nichttrivialen Kern: Ja, ein Eigenwert 0.
- Die Jordan-Normalform von A hat mindestens zwei 1×1 -Kästchen: Ja.

Aufgabe 5. Bestimmen Sie die Jordan- und die allgemeine Normalform der Matrix

$$\begin{pmatrix} 7 & 4 & 8 \\ -4 & -3 & -4 \\ -6 & -3 & -7 \end{pmatrix}.$$

Wir wenden wieder den Algorithmus zur Bestimmung der Normalteiler von $TE - A$ an:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} T-7 & -4 & -8 \\ 4 & T+3 & 4 \\ 6 & 3 & T+7 \end{pmatrix} &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} T-1 & -1 & T-1 \\ 4 & T+3 & 4 \\ 6 & 3 & T+7 \end{pmatrix} \quad (Z1 \rightsquigarrow Z1 + Z3) \\ &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} T-1 & -1 & T-1 & T-1 \\ 4 + (T+3)(T-1) & 0 & 4 + (T+3)(T-1) & 0 \\ 3T+3 & 0 & 4T+4 & 0 \end{pmatrix} \quad (\text{Nullen in S2}) \\ &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3(T+1) & 4(T+1) \\ 0 & (T+1)^2 & (T+1)^2 \end{pmatrix} \quad (\text{Z und S permutieren}) \\ &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (T+1) & 0 \\ 0 & 0 & (T+1)^2 \end{pmatrix} \quad (\text{Nullen in Z2 und S2}) \end{aligned}$$

Somit erhalten wir als allgemeine Normalform:

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

und daraus die Jordan-Normalform

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Aufgabe 6. Wenden Sie das Schmidtsche Orthonormalisierungsverfahren auf die folgende Basis des \mathbb{R}^3 an:

$$v_1 = (1, 1, -1), \quad v_2 = (1, -1, 1), \quad v_3 = (-1, 1, 1)$$

$$\begin{aligned} v'_2 &= v_2 - \frac{\langle v_2, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{-1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \\ v'_3 &= v_3 - \frac{\langle v_3, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{-1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} \\ v''_3 &= v'_3 - \frac{\langle v'_3, v'_2 \rangle}{\langle v'_2, v'_2 \rangle} v'_2 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} - \frac{-\frac{4}{3}}{\frac{8}{3}} \left(\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(Den letzten Vektor v_3'' hätte man auch sofort raten können). Normiert ergibt sich als Orthonormalbasis:

$$\sqrt{\frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \sqrt{\frac{1}{6}} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \sqrt{\frac{1}{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 7. Betrachten Sie den dreidimensionalen Unterraum V der Menge aller stetigen Funktionen $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, der von der konstanten Funktion 1, e^x und e^{-x} aufgespannt wird. Auf V ist ein Skalarprodukt erklärt durch

$$\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(x)g(x) dx.$$

Bestimmen Sie eine Orthonormalbasis von V .

Zunächst berechnen wir:

$$\langle e^{ax}, e^{bx} \rangle = \int_0^1 e^{(a+b)x} dx = \frac{1}{a+b} e^{(a+b)x} \Big|_0^1 = \frac{1}{a+b} (e^{a+b} - 1)$$

Damit erhalten wir

$$\begin{aligned} v_1 &= 1 \\ v_2' &= e^x - \frac{\langle e^x, 1 \rangle}{\langle 1, 1 \rangle} 1 = e^x - e + 1 \\ v_3' &= e^{-x} - \frac{\langle e^{-x}, 1 \rangle}{\langle 1, 1 \rangle} 1 = e^{-x} + \frac{1}{e} - 1 \\ v_3'' &= v_3' - \frac{\langle v_3', v_2' \rangle}{\langle v_2', v_2' \rangle} v_2' = e^{-x} + \frac{1}{e} - 1 - \frac{-e - \frac{1}{e} + 3}{-\frac{1}{2}e^2 + 2e - \frac{3}{2}} (e^x - e + 1) \\ &= e^{-x} - \frac{2(e^2 - 3e + 1)}{e^2 - 4e + 3} e^{x-1} + \frac{e - \frac{1}{e} - 2}{e - 3}. \end{aligned}$$

Nun muss man noch normieren und erhält, schrecklich aber wahr,

$$\frac{1}{\sqrt{\frac{2}{-e^2 + 4e - 3} (1 - e + e^x)}} \frac{e^{-x} ((-3 + e)(-1 + e)e - 2e^{2x}(1 + (-3 + e)e) + e^x(1 + e - 3e^2 + e^3))}{(-3 + e)\sqrt{\frac{1}{2} + \frac{4}{-3+e} + e + 4e^2 - 5e^3 + \frac{3e^4}{2}}}$$

... aber so ein Krampf kommt in der Klausur nicht.

Aufgabe 8. Bestimmen Sie die Determinante der Matrix $\left(\frac{1}{i+j}\right)_{i,j=1,\dots,n}$.

Hier gibt es Tricks, die zu kennen es sich lohnt. Wir ersetzen zunächst die konkreten Zahlen in der Matrix durch Variable:

$$A = \left(\frac{1}{x_i + y_j}\right)_{i,j=1,\dots,n}$$

Multiplizieren wir die i -te Zeile mit $\prod_{j=1}^n (x_i + y_j)$, so verschwinden alle Nenner, und die Determinante multipliziert sich mit $\prod_{i,j=1}^n (x_i + y_j)$. Der Eintrag (i, j) der resultierenden Matrix B ist

$$\prod_{j \neq k} (x_i + y_k).$$

Gilt für ein Paar $i \neq j$, dass $x_i = x_j$ oder $y_i = y_j$, so enthält die Matrix zwei identische Zeilen bzw. Spalten, daher muss die Determinante 0 sein. Das heißt aber, dass die Polynome $(x_i - x_j)$ und $(y_i - y_j)$ alle die Determinante teilen müssen (die Determinante ist auch ein Polynom). Also gilt

$$\prod_{i>j} (x_i - x_j)(y_i - y_j) \mid \det(B).$$

Da jeder Eintrag von B den Totalgrad $n - 1$ hat, hat $\det B$ den Totalgrad $n(n - 1)$; das ist aber auch der Grad von $\prod_{i>j} (x_i - x_j)(y_i - y_j)$. Also gibt es ein $\lambda \in \mathbb{Z}$, so dass

$$\det(B) = \lambda \prod_{i>j} (x_i - x_j)(y_i - y_j)$$

Um λ zu bestimmen, betrachten wir den Koeffizienten von

$$x_2 x_3^2 \dots x_n^{n-1} \cdot y_2 y_3^2 \dots y_n^{n-1}$$

Man sieht an der Summendarstellung der Determinante von B , dass dieser Term nur als Summand von $B_{11} B_{22} \dots B_{nn}$ auftreten kann, wo der Koeffizient 1 ist. Der Koeffizient in $\prod_{i>j} (x_i - x_j)(y_i - y_j)$ ist auch 1, also $\lambda = 1$ und

$$\det A = \frac{\prod_{i>j} (x_i - x_j)(y_i - y_j)}{\prod_{i,j=1}^n (x_i + y_j)},$$

also

$$\det \left(\frac{1}{i+j} \right) = \frac{\prod_{i>j} (i-j)^2}{\prod_{i,j=1}^n (i+j)}$$

Wenn wir die abkürzende Schreibweise $n!! = n!(n-1)! \dots 1!$ verwenden, lässt sich das kompakt schreiben als:

$$\frac{(n-1)!!^2 n!!^2}{(2n)!!}.$$

Keine Panik, in diesem Schwierigkeitsgrad kommt nichts in der Klausur. Aber die Idee, dass man Determinanten auch indirekt durch Analyse der Nullstellen von Polynomen berechnen kann, sollte man sich merken!