

FÖRRA GÅNGEN

■ NYQUISTKRITERIET:

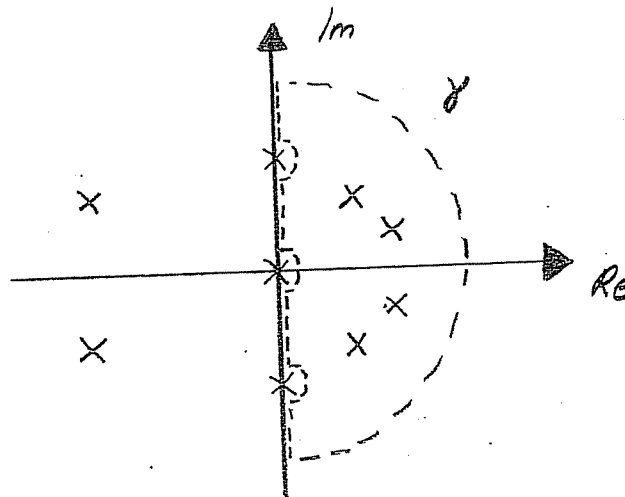
STABILITET UNDERSÖKS GENOM ATT TITTA PÅ ÖPPNA SYSTEMETS POLER.

$$P_c = P_o + \# \text{VARU } \gamma \text{ OMSLUTER } -1$$

■ KURVAN γ SKA OMSLUTA HHP.

OBS! KURVAN γ FÅR EJ KORSA POLER TILL $G_o(s)$. OM DET FINNS POLER PÅ IM-AXELN SÅ SKA DE UTESLUTAS.

(FÖRKLARAS ED I BOKEN, GOOGLA!)



x = POLER TILL $G_o(s)$

STORA HALVCIRKELN RADIE: $R \rightarrow \infty$

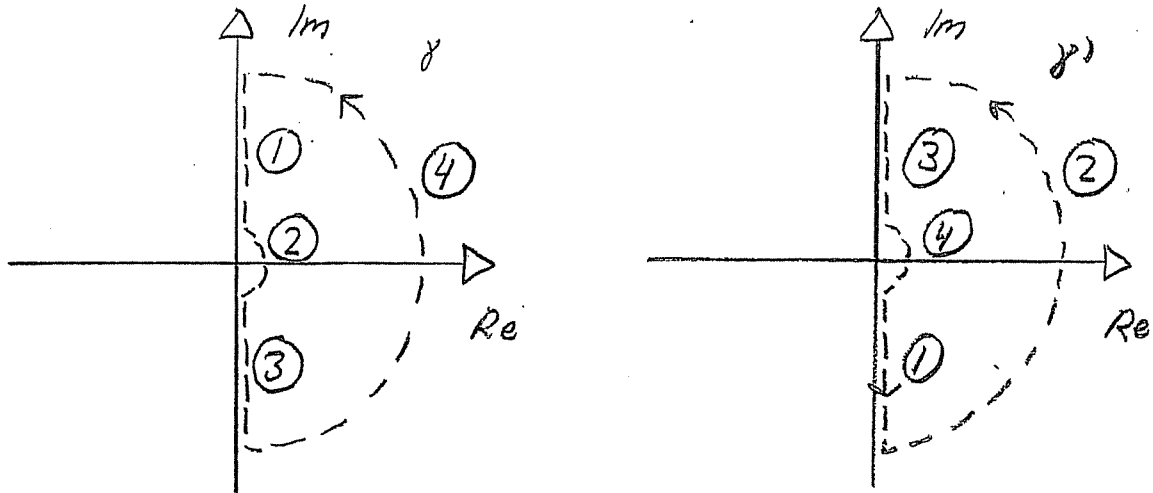
SMÅ HALVCIRKLARNAS RADIE: $r \rightarrow 0$

HÄNN EJ MED

■ NYQUISTKURVA:

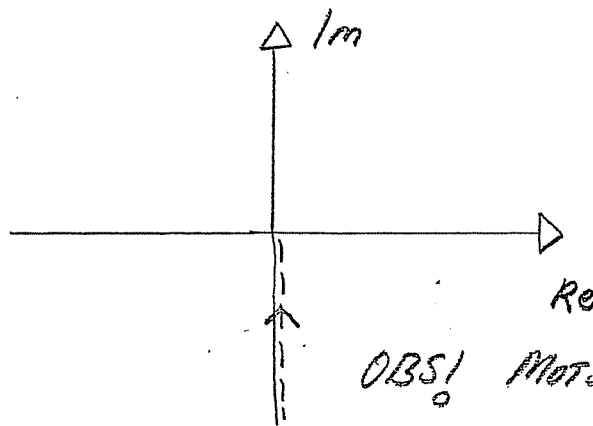
DEN DEL AV γ SOM KOMMER FRÅN POSITIVA IM-AXELN. NÄR w GÅR FRÅN 0 TILL ∞ .

■ EXEMPEL 3.16 a (TAL FRÅN FÖRRA ÖVNINGEN)



HÄR: POSITIVA Im -AXELN AVBILDAS PÅ
NEGATIVA Im -AXELN.

⇒ NYQUISTKURVAN:



OBS! MOTSETT RIKTNING TILL γ' .

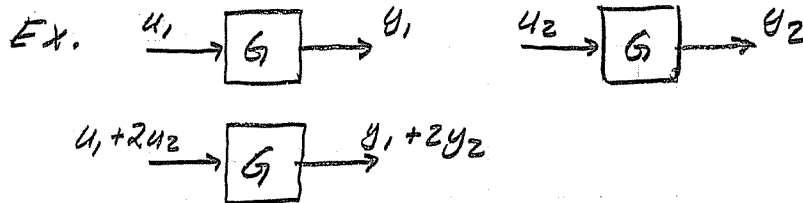
■ FÖRENKLAT NYQUISTKRITERIUM:

OM G_0 INTE HAR POLER I HHP, SÅ ÄR DET SLUTNA
SYSTEMET INSIGNAL-UTSIGNALSTABILT PRECIS DÅ
PUNKTEN -1 LIGGER TILL VÄNSTER OM NYQUISTKURVAN.

TEORI

■ FREKVENSBESKRIVNING, MOTIVERING

- * FÖR LINJÄRA SYSTEM GÄLLER SUPERPOSITION. D.V.S. EN LINJÄR KOMBINATION AV INSIGNALER GER SAMMA LINJÄR KOMBINATION AV UT-SIGNALER.



- * FUNKTIONER KAN BESKRIVAS SOM SUMMOR ÖVER SIN- OCH COS-FUNKTIONER (FOURIERSERIER) ELLER SOM INTEGRALER ÖVER SIN- OCH COS-FUNKTIONER (FOURIERTRANSFORMER).

■ FREKVENSSVAR: FUNKTIONEN $G(j\omega)$

■ SINUSFUNKTION SOM INSIGNAL:



ANTA ATT $G(s)$ ÄR LTI (LINJÄRT TIDSIKAVARIANT)

SAMT ATT TRANSIENTER HAR FÖRSVUNNIT.

$$u(t) = A \sin(\omega t)$$

$$y(t) = \underbrace{|G(j\omega)|}_{\text{FÖRSTÄRKNING}} A \sin(\omega t + \phi) \quad \text{DÄR } \phi = \arg(G(j\omega))$$

→ UTSIGNALEN BLIR OCKSÅ EN SINUSFUNKTION MED SAMMA FREKVENNS MEN FASFÖRSKUTEN ϕ OCH EN AMPLITUD SOM ÄR SKALAD $|G(j\omega)|$.

4.1

ANSÄTT G_T : 1:a ORD. LINJÄRT SVST. $\rightarrow G_T = \frac{a}{s+b}$

LTI \rightarrow SINUS IN - SINUS UT:

VET ATT: $u(t) = A \sin \omega(t)$ GER $y(t) = |G(i\omega)| A \sin(\omega t + \phi)$

$$\phi = \arg(G(i\omega))$$

* FRÅN GRAF:

IN SIGNALENS PERIOD: $T_{IN} = 0.314 \text{ min} = 18.84 \text{ s}$

\rightarrow IN SIGNALENS FREKVENNS: $\omega_{IN} = \frac{2\pi \text{ rad}}{T_{IN} \text{ s}} = 0.33 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$

UT SIGNALENS TIDSFÖRSKUTNING: $\Delta t = -0.056 \text{ min} = -3.36 \text{ s}$
(UTS. LIGGER EFTER.)

\rightarrow UT SIGNALENS FAS FÖRSKUTNING: $\phi = \frac{2\pi \Delta t}{T_{IN}} = -1.12 \text{ rad}$

IN SIGNALENS AMPLITUD: $A = 32^\circ\text{C} - 30^\circ\text{C} = 2^\circ\text{C}$

UT SIGNALENS AMPLITUD: $|G(i\omega)| A = 30.9^\circ\text{C} - 30^\circ\text{C} = 0.9^\circ\text{C}$

\rightarrow UT SIGNALENS FÖRSTÄRKNING: $|G(i\omega)| = \frac{|G(i\omega)| A}{A} = \frac{0.9}{2} = 0.45$

IDENTIFIERA a OCH b :

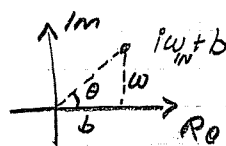
$$|G(i\omega_{IN})| = \left| \frac{a}{i\omega_{IN} + b} \right| = \frac{|a|}{|i\omega_{IN} + b|} = \frac{|a|}{\sqrt{\omega_{IN}^2 + b^2}} = 0.45 \quad (1)$$

$$\phi = \arg(G(i\omega_{IN})) = \arg\left(\frac{a}{i\omega_{IN} + b}\right) = \arg(a) - \arg(i\omega_{IN} + b) = -\arctan\left(\frac{\omega_{IN}}{b}\right) = -1.12 \text{ rad} \quad (2)$$

* MOTIVERING: ANTAG $a > 0 \rightarrow \arg(a) = 0$

KVAR $-\arg(i\omega_{IN} + b)$

ANTAG $b > 0 \rightarrow$ STABILT SYSTEM



$$\arg(i\omega_{IN} + b) = \theta = \arctan\left(\frac{\omega_{IN}}{b}\right)$$

$$(2) \rightarrow b: -\arctan\left(\frac{\omega_{IN}}{b}\right) = -1.12 \rightarrow \tan(1.12) = \frac{\omega_{IN}}{b} \rightarrow b = \frac{\omega_{IN}}{\tan(1.12)}$$

$$\approx \frac{0.33}{2.07} \approx 0.16$$

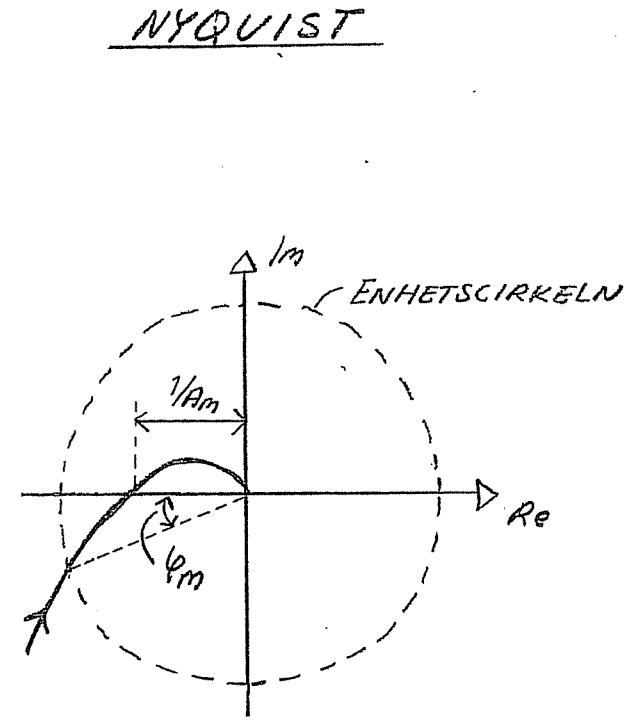
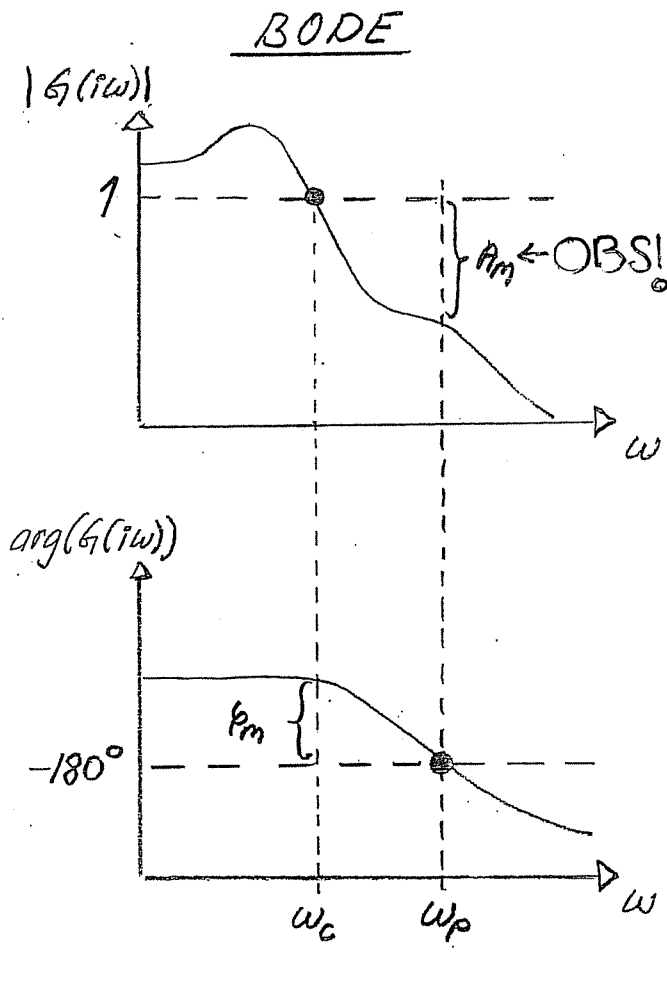
$$\delta_{AT} \text{ in } (1): a = 0,45 \sqrt{w_{in}^2 + b^2} \approx 0,17$$

$$\Rightarrow \xi(s) = \frac{0,17}{s + 0,16}$$

BODEDIAGRAM

- TVA DIAGRAM: * $|G(i\omega)|$ - BEROFSKURVA (LOGARITMISKE SKALA)
- * $\arg(G(i\omega))$ - FASKURVA

SAMBAND MELLAN BODEDIAGRAM OCH NYQUISTKURVAN:



- * ω_p = FASSKÄRFREKVENSEN
 BODE: DET ω DÄR FASKURVAN SKÄR -180° .
 NYQUIST: DET ω DÄR NYQUISTKURVAN SKÄR NEGATIV RE-AXELN.
- * ω_c = SKÄRFREKVENSEN
 BODE: DET ω DÄR BEROFSKURVAN SKÄR 1.
 NYQUIST: DET ω DÄR NYQUISTKURVAN SKÄR ENHETS CIRKELN.
- * ϕ_m = FASMARGINALEN: ET MÅTT PÅ HUR MÅT FASKURVAN KAN FÖRSKJUTAS INNAN INSTABILT
 BODE: FASKURVANS AVSTÅND TILL -180° VID $\omega = \omega_c$.
 NYQUIST: VINKELN MELLAN NEG. RE-AXELN OCH DEN PUNKT DÄR NYQUISTKURVAN SKÄR ENHETS CIRKELN.
- * A_m = AMPLITUDMARGINALEN: ET MÅTT PÅ HUR MÅT AMPLITUDKURVAN KAN HÖJAS INNAN INSTABILT.
 BODE: AMPLITUDKURVANS AVSTÅND TILL 1 VID $\omega = \omega_p$. (LOGARITMISK)
 NYQUIST: INVERSA AVSTÅNDET FRÅN ORIGIN TILL DEN PUNKT DÄR NYQUISTKURVAN SKÄR NEG. RE-AXELN.

■ SKISSA BODEDIAGRAM:

* FAKTORISERA $G(s)$:

$$G(s) = \frac{K (1 + s/z_1) (1 + s/z_2) \dots (1 + s/z_m)}{s^p (1 + s/p_1) (1 + s/p_2) \dots (1 + s/p_n)}$$

p = ANTAL POLER I ORJÖD

m = ANTAL NOLLSTÄLLEN

n = ANTAL POLER SKILDA FRÅN ORJÖD

* LÅGFREKVENSAASYMPTOT: DE TERMER I $G(j\omega)$ SOM DOMINERAR FÖR SMÅ ω .

* HÖGFREKVENSAASYMPTOT: DE TERMER I $G(j\omega)$ SOM DOMINERAR FÖR STORA ω .

* BRYTPUNKTER: PUNKTERNA DÄR $\omega = z_1, z_2, \dots, z_m, p_1, p_2, \dots, p_n$.

* BIDRAG TILL LUTNING PÅ KURVAN:

- VARJE POL GER -1 I BIDRAG.

- VARJE NOLLSTÄLLE GER $+1$ I BIDRAG.

* BASERAT PÅ DETTA, PLOTTA AMPLITUDEKURVAN.

* BERÄKNA $\arg(G(j\omega))$ FÖR NÅGRA ω , BASERAT PÅ DETTA PLOTTA FASKURVAN.

SKALA AMPLITUDKURVAHUR MAN HITTAR A_m LINJÄR $|G(\omega)|$

$$\begin{aligned}\log(A_m) &= \log(1) - \log(|G(\omega=\omega_c)|) = \\ &= \log\left(\frac{1}{|G(\omega=\omega_c)|}\right)\end{aligned}$$

$$\Rightarrow A_m = \frac{1}{|G(\omega=\omega_c)|}$$

LOGARITMISK $\log|G(\omega)|$

$$\begin{aligned}\log A_m &= \frac{\log(1) - \log(|G(\omega=\omega_c)|)}{(\log(1) - \log(|G(\omega=\omega_c)|))} \\ \Rightarrow A_m &= 10^{(\log(1) - \log(|G(\omega=\omega_c)|))}\end{aligned}$$

DECIBEL $20\log|G(\omega)|$

$$\begin{aligned}20\log A_m &= \frac{20\log(1) - 20\log(|G(\omega=\omega_c)|)}{20\log(1) - 20\log(|G(\omega=\omega_c)|)} \\ \Rightarrow \log A_m &= \frac{1}{20} (20\log(1) - 20\log(|G(\omega=\omega_c)|)) \\ \Rightarrow A_m &= 10^{\frac{1}{20} (20\log(1) - 20\log(|G(\omega=\omega_c)|))}\end{aligned}$$

4.29 SKISSA BODEPLOTT FÖR $F G_0 G_S$ DÅ $K=0,5$.

(83-91, BOKEN)

■ VAD ÄR $G_S(s)$?

INSIGNAL: δ (VINKELN PÅ RODRETT)

UTSIGNAL: ψ (VINKELN PÅ BÅTEN)

$$\rightarrow \psi(s) = G_S(s) \Delta(s)$$

$$\text{DIFF. EKV.: } \dot{w} = \psi \quad (1), \quad T_1 \dot{w} = -w + K_1 \delta \quad (2)$$

$$(1), (2): T_1 \ddot{\psi} = -\dot{\psi} + K_1 \delta$$

$$\text{LAPLACE} \rightarrow T_1 s^2 \psi(s) = -s \psi(s) + K_1 \Delta(s)$$

$$\text{BRYT UT } \psi(s): \psi(s) = \frac{K_1}{T_1 s^2 + s} \Delta(s)$$

$$G_S(s)$$

■ VAD BLIR $G_0(s) = F(s) G_0(s) G_S(s)$?

$$G_0(s) = \frac{K(1+s/a)}{1+s/b} \cdot \frac{1}{1+sT_2} \cdot \frac{K_1}{T_1 s^2 + s}$$

VILL SKRIVA PÅ FAKTORISERAD FORM ENLIGT TEORIOER.

$$G_0(s) = \frac{KK_1(1+s/a)}{\left(\frac{1+s}{b}\right)\left(1+\frac{s}{T_2}\right)s(1+Ts)} = \frac{KK_1(1+s/a)}{s\left(\frac{1+s}{b}\right)\left(1+\frac{s}{T_2}\right)\left(1+\frac{s}{T_1}\right)}$$

■ LÅGFREKVENSSASYMPTOT:

$$\lim_{s \rightarrow 0} G_0(s) = \frac{KK_1}{s} = \begin{cases} K=0,5 \\ K_1=0,1 \end{cases} = \frac{0,05}{s}$$

$$|G_0(i\omega)|_{lf} = \left| \frac{0,05}{i\omega} \right| = \frac{0,05}{\omega}$$

■ HÖGFREKVENSSASYMPTOT:

$$\lim_{s \rightarrow \infty} G_0(s) = \frac{KK_1 \frac{s}{a}}{s \cdot \frac{s}{b} \cdot \frac{s}{T_2} \cdot \frac{s}{T_1}} = \frac{\frac{KK_1}{a}}{\frac{s^3}{\left(\frac{b}{T_1 T_2}\right)}} = \frac{KK_1}{a} \frac{T_1 T_2}{b} \cdot \frac{1}{s^3} = \frac{50000}{s^3}$$

$$|G_0(i\omega)|_{hf} = \left| \frac{50000}{(i\omega)^3} \right| = \frac{50000}{\omega^3}$$

BRYTPUNKTER:

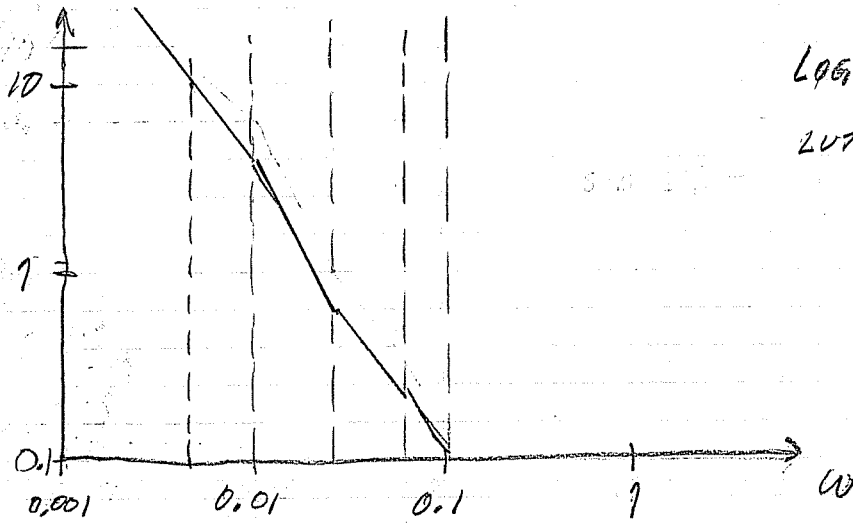
PUNKT	0	$1/T_1 = 0,01$	$a = 0,02$	$b = 0,05$	$1/T_2 = 0,1$
TYP	POL	POL	NOLLA	POL	POL
BIDRAG	-1	-1	-1	-1	-1
LUTNING	-1	-2	-1	-2	-3

SKISSA AMPLITUDEKURVA:

TESTPUNKT: $\frac{0,05}{0,005} = 10$

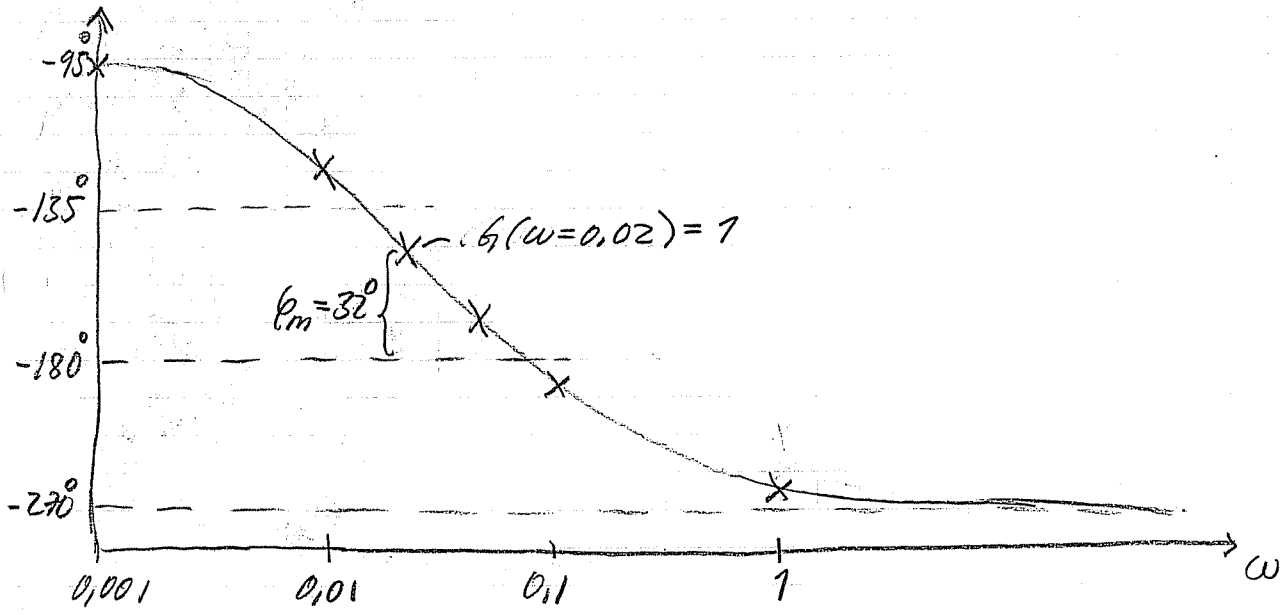
LOGARITMISKEKAL:

LUTNING -1 \rightarrow MINSKAR 10-POTENS PER 10-POTENS



SKISSA FASKURVA:

ω	0,001	0,01	0,02	0,05	0,1	1
$\arg(G_0(j\omega))$	-95°	-125°	-142°	-172°	-204°	-261°



4.26

K ÖKAS TILL SYSTEMET BÖRJAR OSCILLERA MED KONSTANT AMPLITUD. FÖR VILKET K SKER DETTA? VILKEN PERIOD HAR SVÄNGNINGARNA?

■ HUR PÅVERKAR K BODE?

VET REDAN SVARET!

K PÅVERKAR ENDAST AMPLITUOKURVAN (BERÖPPET), ED FASKURVAN (VINKELEN).

■ NÄR KAN SYSTEM BÖRJA SJÄLVSVÄNGA?

VID $\omega = \omega_c$ OM $\phi_m = 0$ OCH $A_m = 1$ (SIDA 96)

DETSAMMA SOM ATT KRÄVA ATT NYQUISTKURVAN SKÄR NEG. RE-AXELN I -1.

■ VINKELFREKVENSER:

$$|G(\omega = \omega_c)| = 1 \text{ OCH } \arg(G(\omega = \omega_c)) = -180^\circ$$

⇒ SJÄLVSVÄNGNING NÄR $\omega_c = \omega_p$.

FRÅN FASKURVA: VILL HA $\omega_c = 0,06 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$

$$\Rightarrow \text{VILL HA } |K G_c(\omega = 0,06)| = 1$$

FRÅN AMPLITUOKURVA: $|0,5 G_c(\omega = 0,06)| = 0,24$

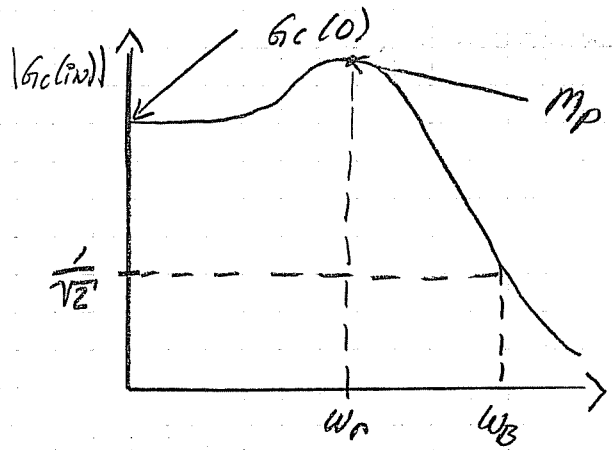
$$\Rightarrow |G_c(\omega = 0,06)| = 0,48$$

$$\rightarrow |K| = \frac{1}{|G_c(\omega = 0,06)|} = \frac{1}{0,48} = 2,1$$

■ PERIOD: $T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{0,06} = 105 \text{ s}$

4,4

BODEDIAGRAM FÖR SLUTNA SYSTEM:



$|G_c(0)| = \text{STATIONÄRA VÄRDET}$

$M_p = \text{RESONANSSTÖPP} \sim \frac{1}{\xi}$

$w_r = \text{RESONANSFREKVENNS FREKVENSEN FÖR SVÄNGNINGAR HOS STEGSVARET}$

$w_B = \text{BANDBREDD} \sim \frac{1}{T_r}$

* STEGSVAR: B HAR STATISKT FEL
BODE: B ÄR ENDA PLOTT MED STATISK FÖRSTÄRKNING, $|G_c(0)| > 1$.

B → 3

* STEGSVAR: C ÄR LÅNGSAMMAST, LÄNGST T_r
BODE: 4 HAR KORTAST BANDBREDD

C → 4

* STEGSVAR: A ÄR SNABBAST, KORTAST T_r
BODE: 2 HAR LÄNGST BANDBREDD

A → 2

* D → 1

KONTROLL: D HAR LÄGST FÖRSTÄRKNING 10, M. LÄGST ÖVERSLÄNG.

1 HAR LÄGST FÖRSTÄRKNING 10, M. LÄGST M_p .

5.8a

BESTÄM FÖR VILKA T SOM G_C ÄR STABIL.

▣ HUR PÅVERKAR EN TIDSFÖRDRÖNING BODE? (TIDSFÖRS.)

Z32

AMPLITUD: $|e^{-i\omega T}| = 1$ PÅVERKAS EJ.

FAS: $\arg(e^{-i\omega T}) = -\omega T$ MINSKAR FASEN MED ωT

▣ FRÅN FIGUR:

SKÄRFREKVENNS: $\omega_c = 0.1 \text{ rad/s}$

FASMARGINAL: $\phi_m = 40^\circ = 0.698 \text{ rad}$

▣ NYA FASMARGINALEN ϕ_m'

STABILT OM $\phi_m' > 0$ (ALLTÅ $\omega_c' > -180^\circ$)

$$\phi_m' = \phi_m - \omega_c T = 0.698 - 0.1 T > 0$$

$$\rightarrow T < 0.698 \text{ s}$$