

8.4. Kvadratiska former

$$\text{Ex: } Q_1(x,y) = x^2 + y^2 \geq 0$$

$$Q_2(x,y) = x^2 + xy + y^2 ?$$

$$Q_3(x,y) = x^2 - y^2 \pm \begin{cases} \text{by far} \\ \text{tecken!} \end{cases}$$

$$Q_4(x,y) = 5x^2 - 19xy + 17y^2 ??$$

$$Q_5(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 3x_1x_2 + 5x_1x_3 + 7x_2x_3 + 8x_2^2 + 9x_3^2$$

$$\text{Kort: Om } A = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 \\ a_2 & a_3 \end{bmatrix}$$

$$\text{och } \bar{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \text{ för vi:}$$

$$\bar{x}^T A \bar{x} = [x_1 \ x_2] \begin{bmatrix} a_1 & a_2 \\ a_2 & a_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 &= [x_1 \ x_2] \cdot \begin{bmatrix} a_1 x_1 + a_2 x_2 \\ a_2 x_1 + a_3 x_2 \end{bmatrix} = \\
 &= a_1 x_1^2 + a_2 x_1 x_2 + a_2 x_1 x_2 + a_3 x_2^2 \\
 &= a_1 x_1^2 + 2a_2 x_1 x_2 + a_3 x_2^2 \\
 &\text{P.S.S.} \quad \text{"korsterm"}
 \end{aligned}$$

3 variabler:

$$A = \begin{bmatrix} a_1 & a_4 & a_5 \\ a_4 & a_2 & a_6 \\ a_5 & a_6 & a_3 \end{bmatrix}, \quad \bar{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$x_2 x_3 + x_3 x_2$
 $= 2x_2 x_3.$

$$\bar{x}^T A \bar{x} = a_1 x_1^2 + a_2 x_2^2 + a_3 x_3^2$$

$$+ 2a_4 x_1 x_2 + 2a_5 x_1 x_3 + \underline{2a_6 x_2 x_3}$$

"Korstermer".

B Point: "slø ihjel korstermer"

"... in ha basbyten!"

Mer generellt: givet symmetrisk
matris A och $\bar{x} \in \mathbb{R}^n$ definierar
vi en kvadratisk form i
 n variabler som

$$Q_A(\bar{x}) = \bar{x}^T A \bar{x}.$$

Anm: Om A är diagonal,

tex $A = I$, får vi

$$\begin{aligned} Q_A(\bar{x}) &= \bar{x}^T A \bar{x} = \bar{x}^T \cdot I \bar{x} = \bar{x}^T \bar{x} = \\ &= [x_1, \dots, x_n] \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2 \end{aligned}$$

(Inga körstermer!).

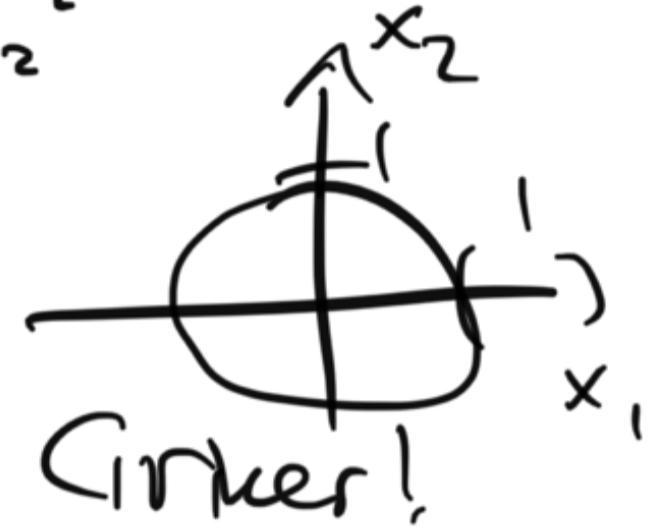
• Kvadratiska former, 3 problem:

1. För $\mathbb{R}^2/\mathbb{R}^3$, hur ritar
vi lösningen till $Q_A(\bar{x}) = 1$

$$(\text{Sfr: } A=I=\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow Q_A\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right) =$$

$$= 1 \cdot x_1^2 + 1 \cdot x_2^2 = x_1^2 + x_2^2$$

Bild: $x_1^2 + x_2^2 = 1$.



Cirkel!

$$2x_1^2 + x_2^2 = 1$$

\rightsquigarrow ellips
etc.

2. Villkor på A så att

$$Q_A(\bar{x}) > 0 \quad \text{för } \bar{x} \neq 0?$$

3. Kan vi klara ut min/max

av $Q_A(\bar{x})$ om $(\bar{x})^T = 1$?

Ide': orthogonal diagonalisering!

(varibelbyten; mycket)

fiffiger!).

Ex: $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$ $\begin{matrix} x \\ y \end{matrix} \Rightarrow$

$$Q_A \left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \right) = \begin{matrix} 3x^2 + 1 \cdot \cancel{xy} + 1 \cdot \cancel{yx} + 4y^2 \\ = 3x^2 + 2xy + 4y^2. \end{matrix}$$

$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$

Ex: $A = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$ (ej symmetrisk)

$$Q_A \left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \right) = 3x^2 + 2xy + 0 \cdot yx + 4y^2$$
$$= 3x^2 + 2xy + 4y^2.$$

SAMMA form:

Röd: använd symmetriska matriser!

$$P^{-1}AP = P^TAP = D$$

Ex: A symmetrisk

$$\Rightarrow A = PDP^{-1} = PDP^T$$

med D diagonal & P ortogonal.

Om vi gör variabelbyten $\bar{x} = P\bar{y}$
 så får vi (viktigt räkning!)

$$Q_A(\bar{x}) = \bar{x}^T A \bar{x} = (\underline{P\bar{y}})^T \cdot A \cdot \underline{P\bar{y}} = \\ = \bar{y}^T (P^T A P) \bar{y} = \bar{y}^T D \bar{y} \Rightarrow$$

Minnesregel: $A P = P D$

$$P^T A P = \hat{P}^T A P = D \quad A = P D P^{-1}$$

\uparrow \downarrow

$\hat{A}P = A[\bar{v}_1 \dots \bar{v}_n]$ \uparrow egenvärden!

$\hat{P}^T P = I$

$$\Rightarrow \text{Om } D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{bmatrix}, \quad \bar{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

$$\bar{y}^T D \bar{y} = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

(Ö: kolla!!).

Vi kan nu att variabelbytet sätta till.

Vi ger om varianser

$$\tilde{x} = P\tilde{y} \quad \underline{\text{diagonalisar}}$$

den kvadratiska formen.

("död åt karstermer!").



Är: Om $Q_A(\tilde{x}) = \tilde{x}^T A \tilde{x}$

och A ej symmetrisk, vadgår?

J: bilda $B = \frac{1}{2}(A + A^T)$

Ö: visa att $B^T = B$.

(symmetrisk!)

• Visa att $Q_A(\tilde{x}) = Q_B(\tilde{x})$.

Ex: $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{x_1 \ x_2} Q_A \left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \right) =$

$$= x_1^2 + 2x_1x_2 + 0x_2x_1 + x_2^2$$

$$= x_1^2 + 2x_1x_2 + x_2^2.$$

$$B = \frac{1}{2}(A + A^T) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$Q_B \left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \right) = x_1^2 + x_1 x_2 + x_2 x_1 + x_2^2 = \\ = x_1^2 + 2x_1 x_2 + x_2^2.$$

$$\therefore Q_A = Q_B$$

Sats 8.4.1: (Principal axel (scattn)):

Låt A vara symmetrisk matris.

Då finns ett orthogonalt variabel-

$$\text{byte } \bar{x} = P\bar{y} \quad (\text{dvs } P \text{ orthogonal matris})$$

så att

$$\bar{x}^T A \bar{x} = \bar{y}^T D \bar{y} = \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2,$$

där $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ (med multiplicit)

är egenvärden till A , och

$P = \{\tilde{v}_1, \dots, \tilde{v}_n\}$ där $\tilde{v}_1, \dots, \tilde{v}_n$

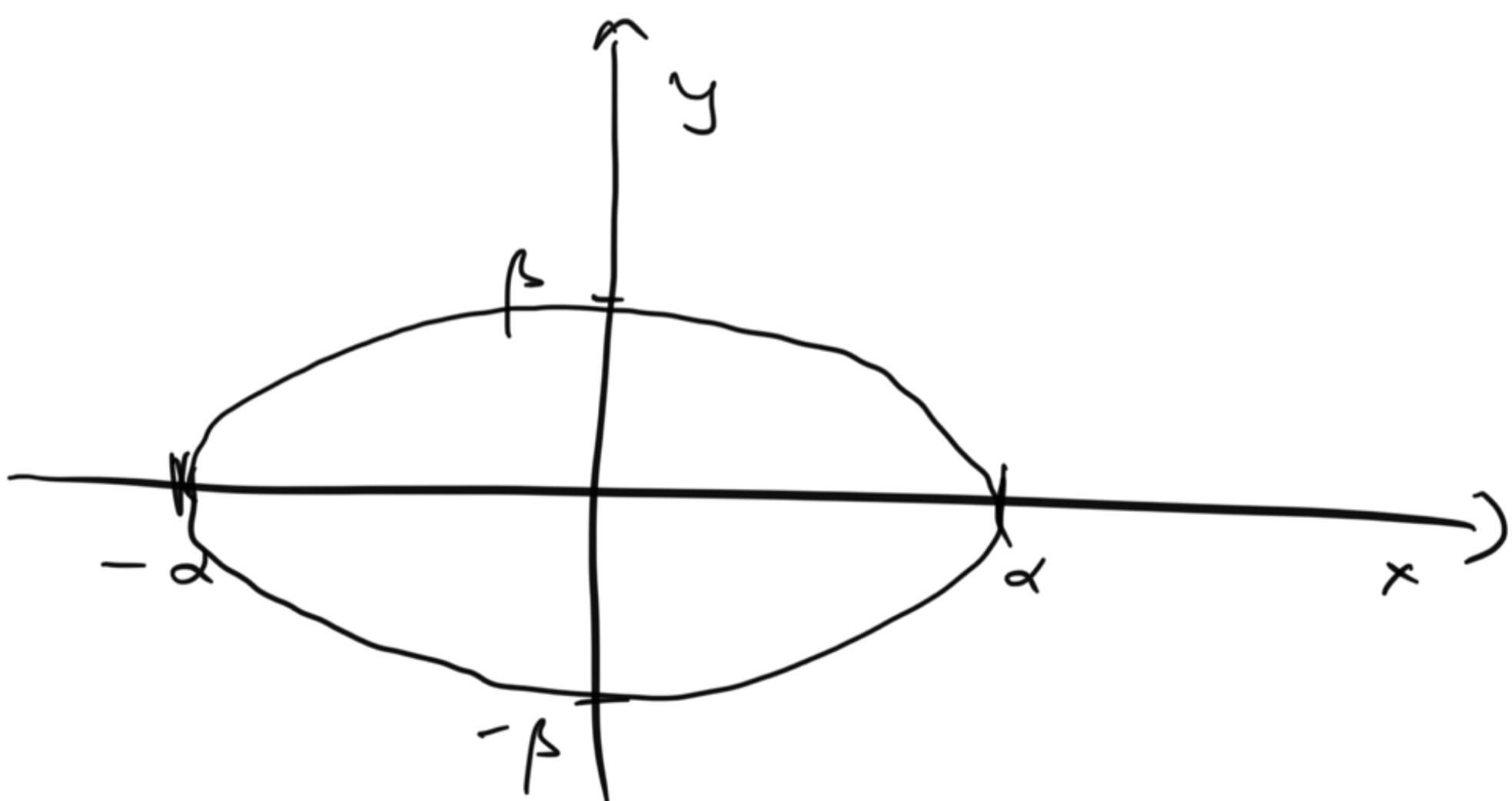
är motsvarande (ON-vas) av
egenvektörer, dvs $A \tilde{v}_i = \lambda_i \tilde{v}_i$

Geometriskt tillämpning: "kägelsnitt", i \mathbb{R}^2

hur ser $Q_A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 1$ ut? $\bar{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$.

Ex 1 (utan konstermer!):

$$\frac{x^2}{\alpha^2} + \frac{y^2}{\beta^2} = 1, \quad (\alpha, \beta > 0)$$



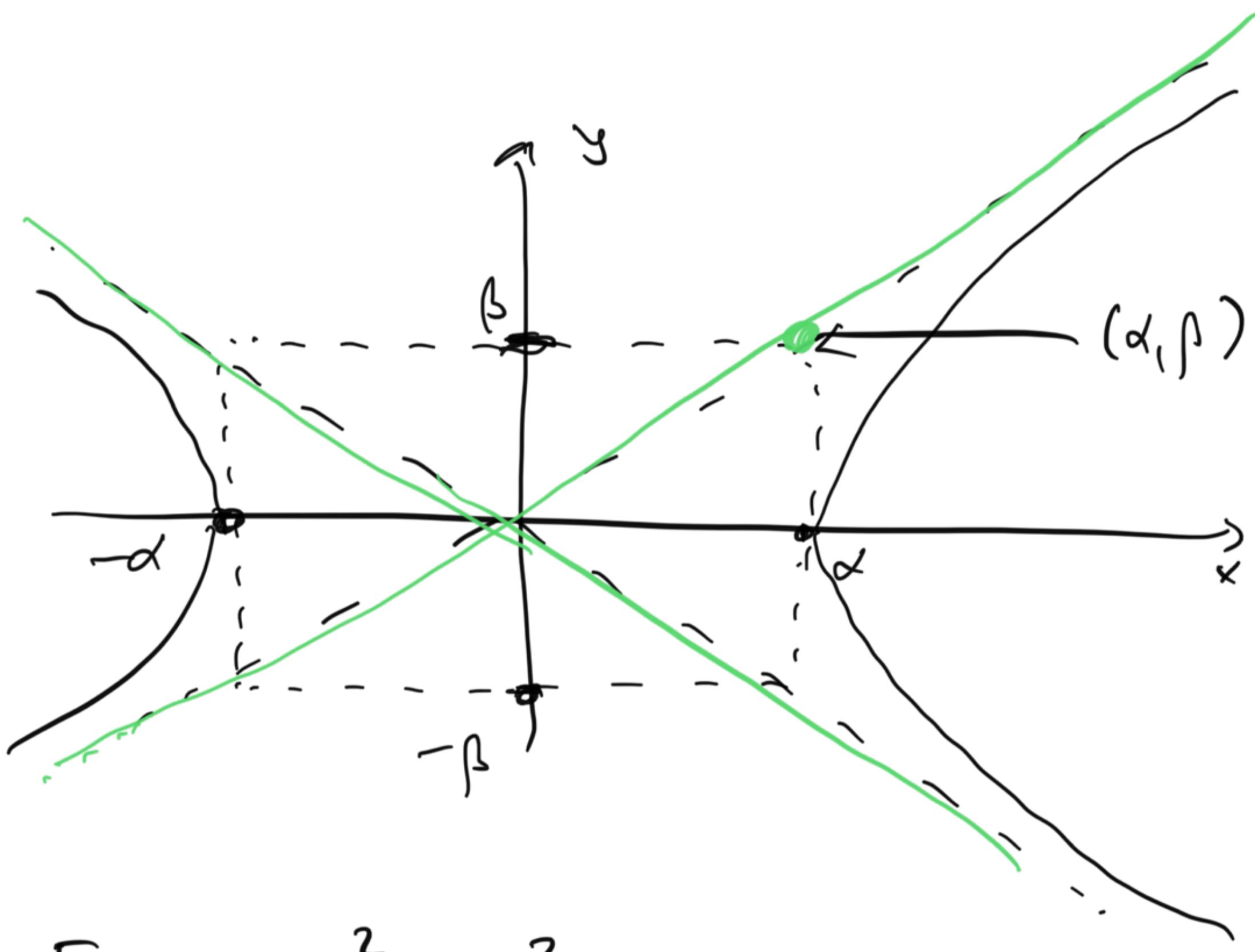
(cirkelet om $\alpha = \beta$).

Ex 2: $\frac{x^2}{\alpha^2} - \frac{y^2}{\beta^2} = 1$

$$x^2 = 1 + y^2$$

$$\Rightarrow |x| \geq 1.$$

hyperbel.

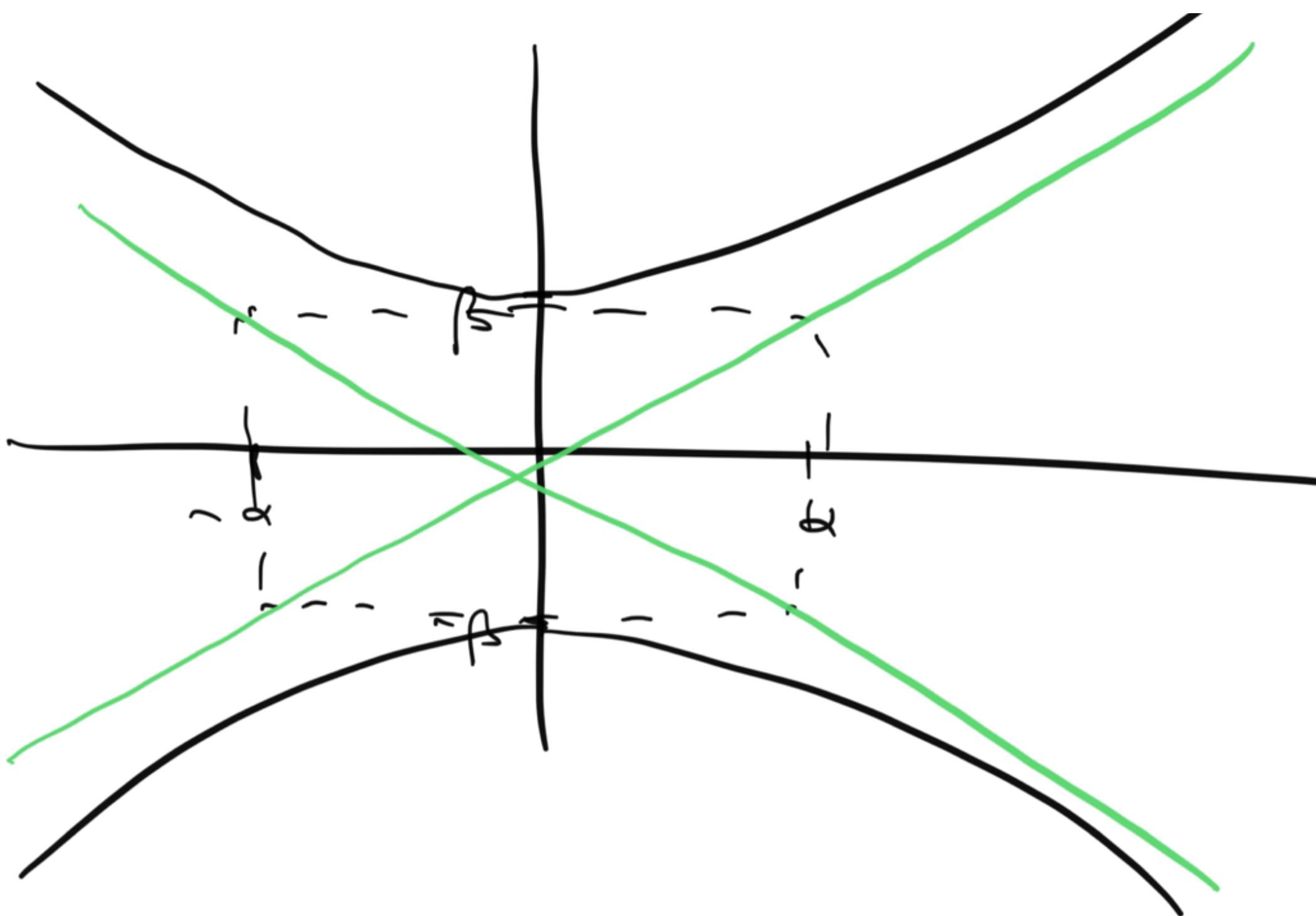


Ex $\frac{y^2}{\beta^2} - \frac{x^2}{\alpha^2} = 1$

$$y^2 = 1 + x^2$$

$$|y| \geq 1.$$

Hyperbel.



Bilder: inga konsterner!

Vad gör vi om konsterner
förekommer?!

Poäng med variabelbytc:
vi vrider ovansidende bilder!

Ex: $A = PDP^T$, $D = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$

$$P = \begin{pmatrix} \bar{v}_1 & \bar{v}_2 \end{pmatrix}_* = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Huw dan $Q_A(\bar{x}) = 1$ uit?

Take $\bar{x} = P\bar{y} \Rightarrow$

$$Q_A(\bar{x}) = \bar{x}^T A \bar{x} = \bar{y}^T P^T A P \bar{y} = \\ = \bar{y}^T D \bar{y} = \bar{y}^T \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \bar{y}.$$

\therefore Bild i \bar{y} -koordinaten:

Uitgaan: $Q_A(\bar{x}) =$

$$1 \cdot y_1^2 + 4 \cdot y_2^2 = 1$$

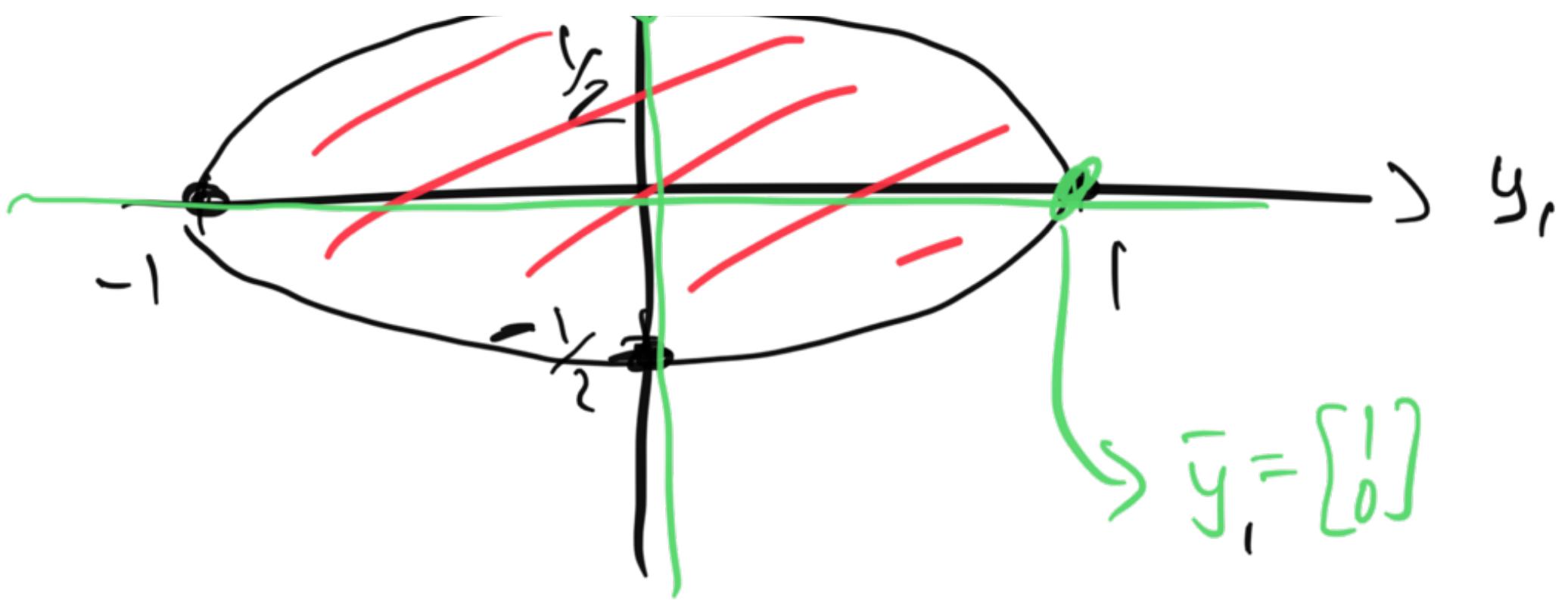
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

$$\frac{y_1^2}{1^2} + \frac{1}{(\frac{1}{2})^2} y_2^2 = 1$$

Bild i \bar{y} -koord:



$$\bar{y} = \begin{bmatrix} 0 \\ y_2 \end{bmatrix}.$$



Nu kan vi gö tillbaks flik i \bar{x} -bild:

$$\bar{x} = P\bar{y}$$

$$\bar{x}_1 = P\bar{y}_1 = P \cdot \bar{e}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \bar{v}_1$$

$$\bar{x}_2 = P\bar{y}_2 = P \cdot \left(\frac{1}{2}\bar{e}_2\right) = \frac{1}{2\sqrt{2}} \cdot \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2}\bar{v}_2$$

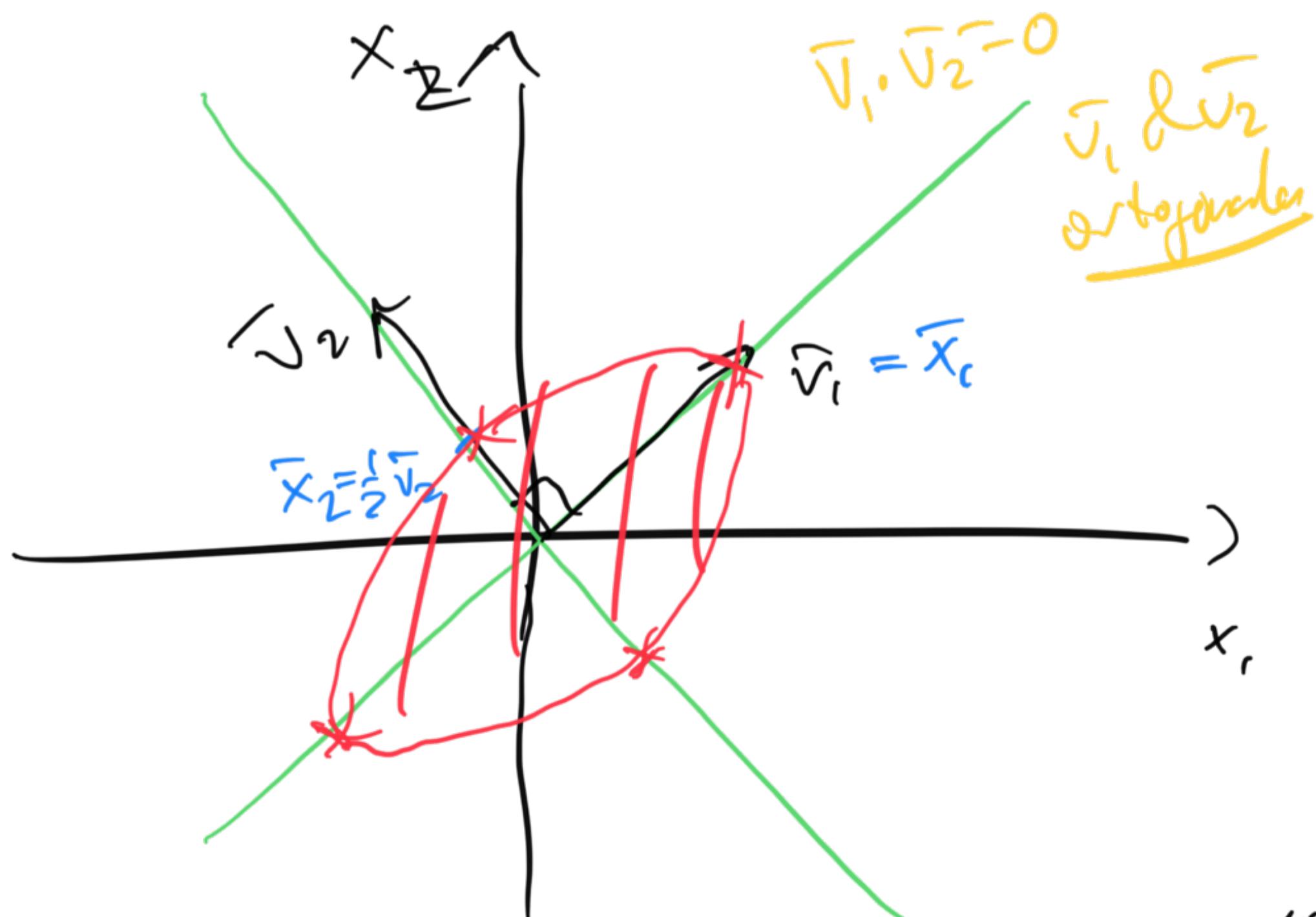


Bild av $\bar{x}^T A \bar{x} = 1$: "urid \bar{y} -bilden"

Ö: Vad blir A ? (Har korstermer)

Q: Om A är 3×3 , hur
ritar hjälpvärden?

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

(alt:
 x_1
 x_2
 x_3
isst. x_1, x_2, x_3)

→
$$\begin{aligned} & 1 \cdot x_1^2 + 2 \cdot x_2 x_1 + 2 \cdot x_1 x_2 \\ & + 3 \cdot x_3 x_1 + 3 \cdot x_1 x_3 + 1 \cdot x_3^2 \\ & = x_1^2 + 4x_1 x_2 + 6x_1 x_3 + x_3^2. \end{aligned}$$

min/max: hitta x : $f'(x) = 0$

Max: $f'' > 0$



$$\min f'' < 0$$



\min/\max i flera variabler?

$$x^2 + y^2$$



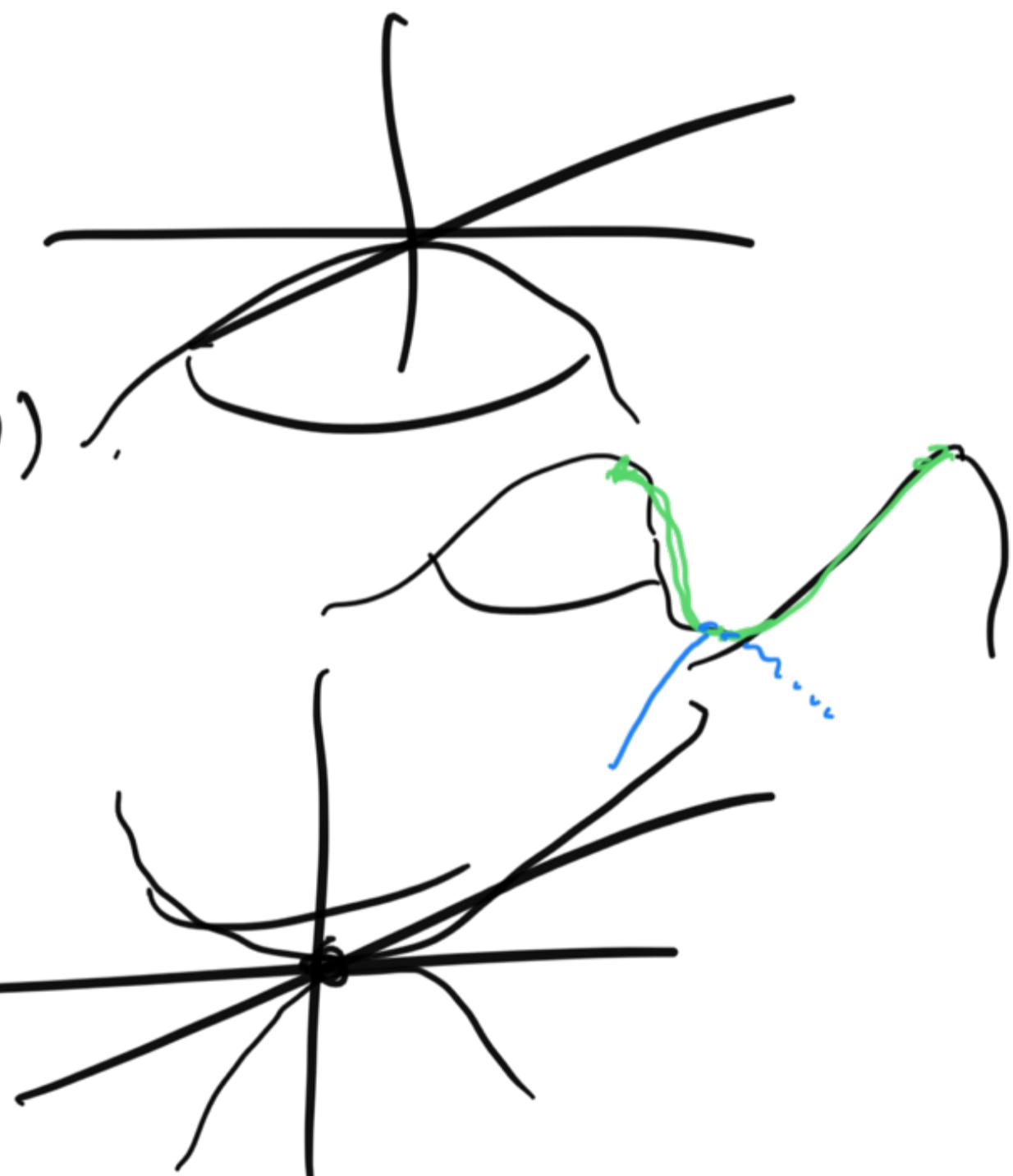
\min i $(0,0)$

$$-(x^2 + y^2)$$

\max i $(0,0)$

$$x^2 - y^2$$

Jävleer
min
eller max



Det: En kvadratisk form

$$Q(\bar{x}) = Q_A(\bar{x}) = \bar{x}^T A \bar{x}$$

av

(\leftrightarrow mt-)

- Positivt definit om

$Q(\bar{x}) > 0$ for $\bar{x} \neq \bar{0}$.

- Negativt definit om ($\bar{x} \neq \bar{0}$)

$Q(\bar{x}) < 0$ for $\bar{x} \neq \bar{0}$.

- Indefinit om Q tar både
varken min/max

positiva & negativa
värden.

Sats : 8.4.3 Låt A vara

en symmetrisk $n \times n$ -matrix

med egenvärden $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$
(med multiplikitet).

a) $\bar{x}^T A \bar{x}$ pos. det. $\Leftrightarrow \lambda_i > 0 \forall i$.

b, $\bar{x}^T A \bar{x}$ neg. det $\Leftrightarrow \lambda_i < 0 \forall i$

c) $\bar{x}^T A \bar{x}$ är indet/inv (\Rightarrow)

olika tecken på egenvärden

förekommer: $\exists j, n$

så att $\lambda_j < 0, \lambda_n > 0$.

Ex: $x^2 + y^2$: pos. det. $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$

$-x^2 - y^2$: neg. det. $A = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$

$x^2 - y^2$: indet. $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$.

Sats 8.4.4: Låt A vara

symmetrisk 2×2 matris, och

tetrahedra kvarvan $Q_A(\bar{x}) = 1$.

gr. $\cap(\bar{x}) = 1$ är ellips (cirleel)

Om A är pos. definit.

b) $Q_A(\bar{x}) = 1$ har ingen punkter!

om A är negativt definit.

c) $Q_A(\bar{x}) = 1$ är hyperbel

om A är indefinit.

b): Ex: $-x^2 - y^2 = 1$.

$$-(x^2 + y^2) \leq 0$$

Ex: Om $D = P^T A P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$

$$\lambda_1 = 1$$
$$\lambda_2 = -1$$

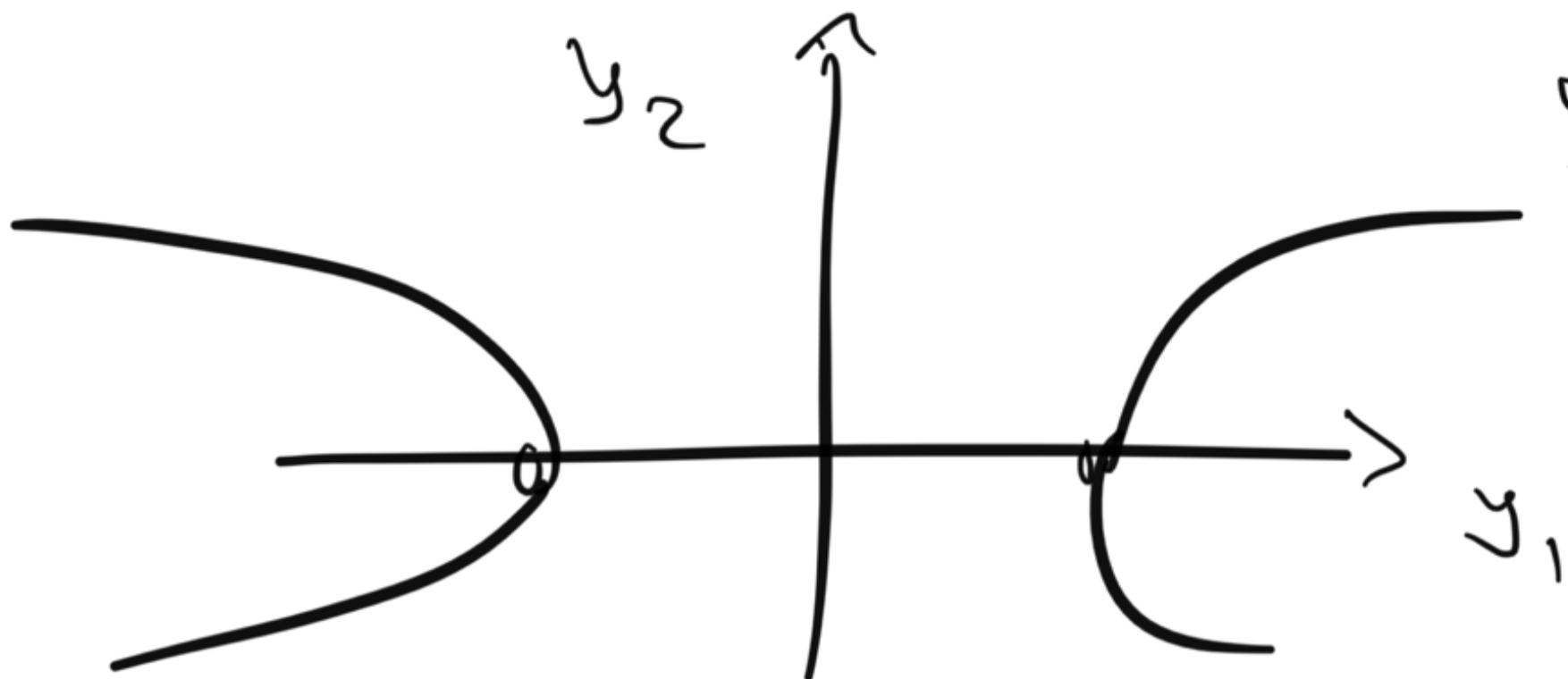
$\Rightarrow A$ indefinit.

$$\bar{x} = P \bar{y} \Rightarrow \bar{x}^T A \bar{x} = 1$$

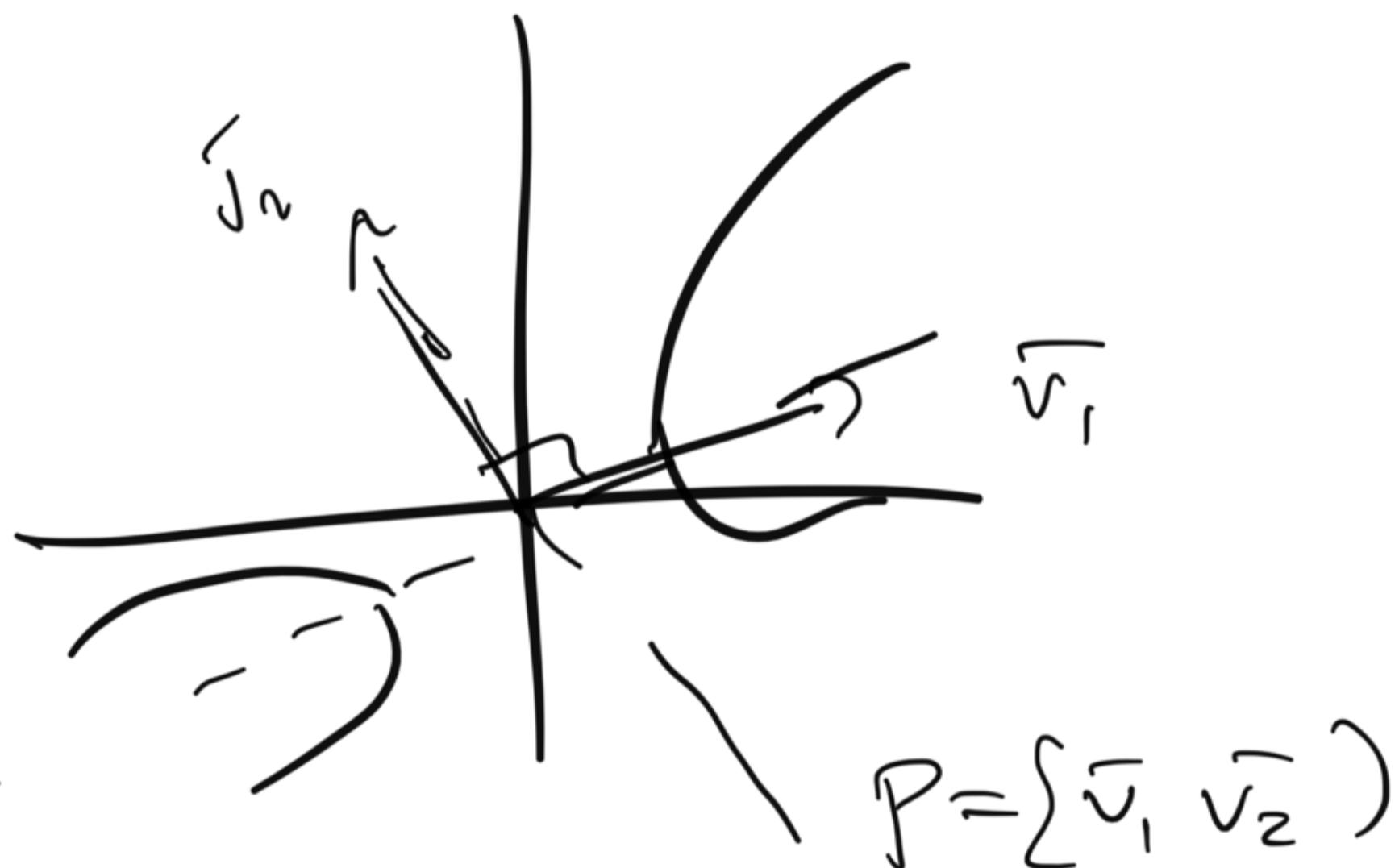


$$\bar{y}^T \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \bar{y} = 1$$

$$\text{dvs } y_1 - y_2 = 1,$$



$$y_1^2 = 1 + q_2^2$$



$$P = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2\}$$

Sats 8.4.5 + 8.4.6:

Jäss själva!

(D) ... 1 11 7 C 1 ...

(Positivt definit symmetrisk
matris : alla egenvärden
 > 0 .

Corl: A pos. definit

$$\Rightarrow \exists B : B^2 = A.$$

↑ "det existerar"

(Dvs kan ta kvadrat -
rotar ur pos. def.)